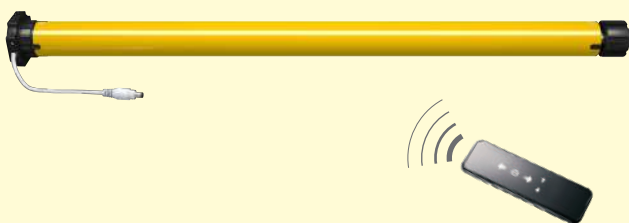


Motor AM25 ES-E Plus L Batería de litio interna

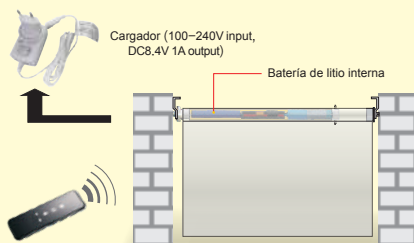


I . Características Generales

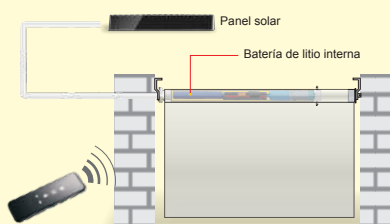
- ♦ Diseño patentado ahorrador de energía, puede ser alimentado por cargador externo o panel solar.
- ♦ Convertir convenientemente en movimiento a impulsos o movimiento continuo.
- ♦ Finales de carrera electrónicos con 4 paradas adicionales intermedias.
- ♦ Detección de obstáculos para seguridad.
- ♦ Auto comprobación y corrección de los finales de carrera.
- ♦ Auto guardado de finales de carrera cuando el motor está descargado.
- ♦ Receptor con sensibilidad a -110 dbm.
- ♦ Una carga completa puede durar de 4 a 6 meses con una operación de 1 minuto por día.
- ♦ Velocidad progresiva en arranque y regresiva parada de final de carrera.

II . Aplicaciones

Aplicación 1: Cargador externo



Aplicación 2: Panel Solar

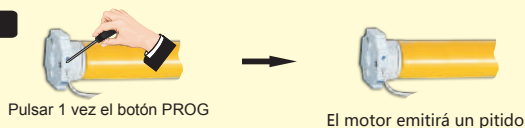


III . Programación

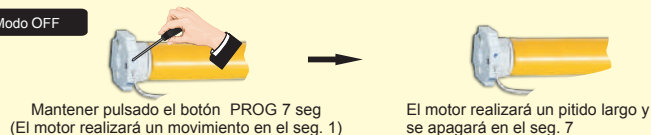
1. Función ON/OFF

* Al estar el motor en modo OFF, no responderá a señales del control remoto

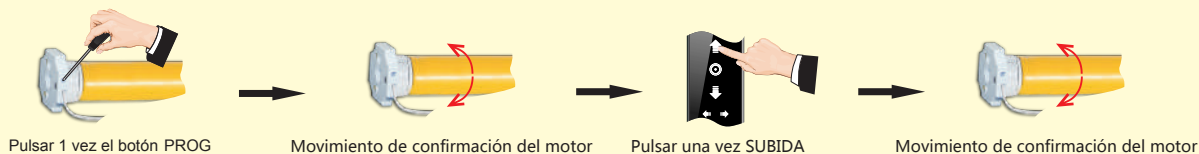
Modo ON



Modo OFF

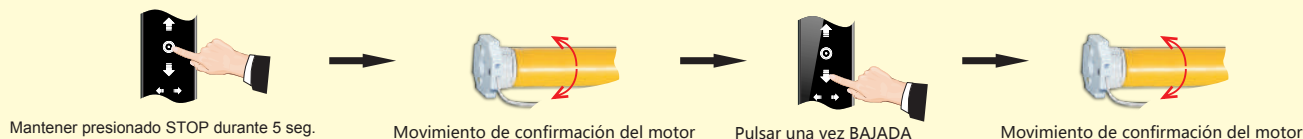


2. Identificar mando emisor



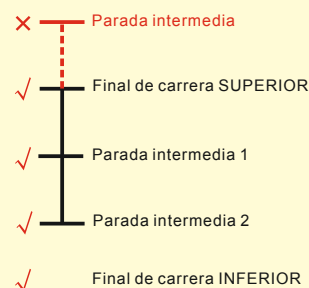
3. Invertir sentido de giro

* Solo en el caso de que sea incorrecto el sentido de giro.



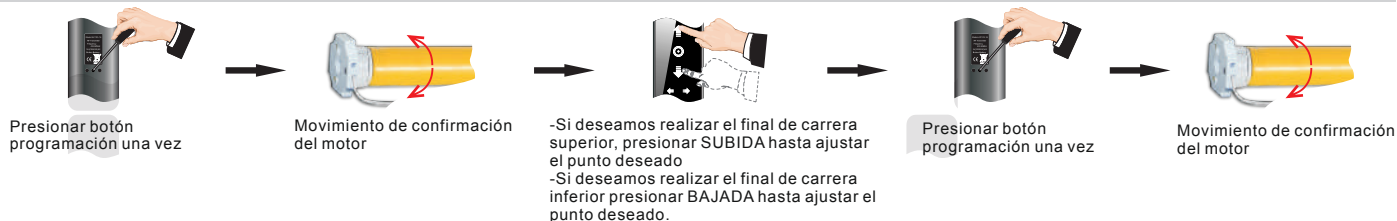
4. Finales de carrera

- Se pueden ajustar dos finales de carrera llamados SUPERIOR / INFERIOR y cuatro posiciones intermedias.
- Según imagen, una vez fijados los finales de carrera SUPERIOR e INFERIOR, todas las paradas intermedias sólo se pueden ajustar en medio de los finales de carrera.
- Cada parada intermedia y final de carrera puede ajustarse o borrarse por separado.
- El motor, se detiene en cada posición intermedia una vez pulsamos SUBIDA / BAJADA.
- Si presiona el botón ARRIBA / ABAJO dos veces en el mando emisor, el motor irá directamente al final de carrera SUPERIOR / INFERIOR.



5. Primer final de carrera

*(Si no se efectua una acción durante 30 seg., el motor saldrá automáticamente del modo programación)



6. Programar paradas intermedias

*(Si no se efectua una acción durante 30 seg., el motor saldrá automáticamente del modo programación)

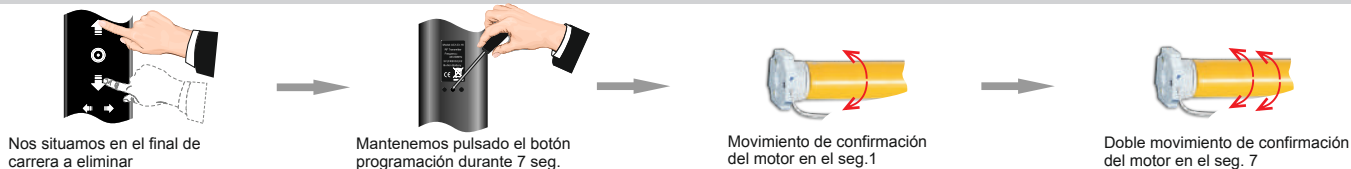


7. Segundo final de carrera

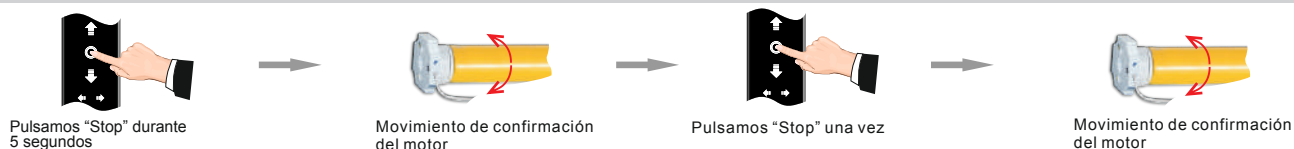
*(Si no se efectua una acción durante 30 seg., el motor saldrá automáticamente del modo programación)



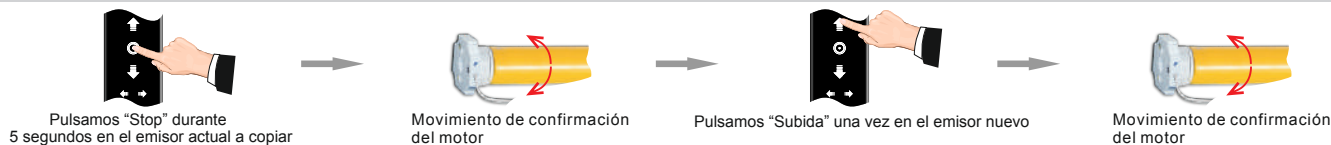
8. Eliminar final de carrera



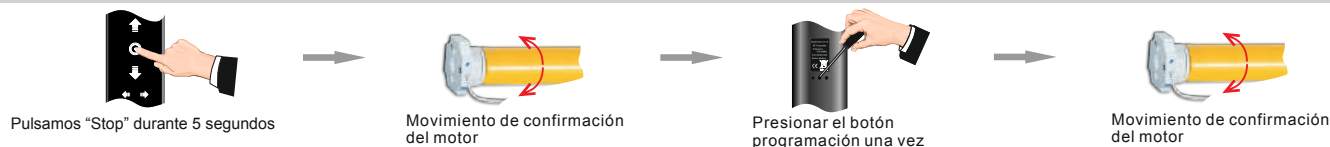
9. Conversión modo continuo / modo pulsaciones



10. Copiar mando emisor



11. Borrar mando emisor



12. Borrado general

Método 1



Método 2

